

Transpalettes accompagnant 1.4 - 1.6 tonne

BT levio

Série W

LWE140

LWE160



Transpalettes accompagnant

Spécifications techniques						LWE140	LWE160
Identification	1.1	Constructeur				Toyota	Toyota
	1.2	Modèle				LWE140	LWE160
	1.3	Traction				Electrique	Electrique
	1.4	Type d'opérateur				Accompagnant	Accompagnant
	1.5	Capacité de charge/charge nominale	Q	kg		1400	1600
	1.6	Distance du centre de gravité	c	mm		600	600
	1.8	Distance du talon des fourches à l'axe (fourches levées/abaissées)	x	mm		928/983 *)	928/983 *)
	1.9	Empattement (fourches levées/abaissées)	y	mm		1260/1315	1317/1372
Poids	2.1	Poids batterie incluse		kg		458	524
	2.2	Charge à l'essieu, avec charge, roue motrice/roues stabilisatrices/roues bras-support		kg		590/150/1115	695/150/1275
	2.3	Charge à l'essieu, sans charge, roue motrice/roues stabilisatrices/roues bras-support		kg		200/150/105	255/150/115
Roues	3.1	Roue motrice/roue stabilisatrice/roue de fourches				Topthane/Topthane/PUR *)	
	3.2	Taille de la roue, avant		mm		Ø230x70	Ø230x70
	3.3	Taille de la roue, arrière		mm		Ø85x100	Ø85x100
	3.4	Roues supplémentaires (dimensions)		mm		Ø125x50	Ø125x50
	3.5	Roues, nombre avant/arrière (x=roues motrices)				1x+2/2	1x+2/2
	3.6	Empattement roues stabilisatrices	b ₁₀	mm		430	430
	3.7	Empattement roues de fourches	b ₁₁	mm		394	394
Dimensions	4.4	Course d'élévation	h ₃	mm		120	120
		Hauteur d'élévation	h ₂₃	mm		205	205
	4.9	Hauteur du timon en position de conduite, min./max.	h ₁₄	mm		865/1235	865/1235
	4.15	Hauteur, fourches abaissées	h ₁₃	mm		85	85
	4.19	Longueur totale	l ₁	mm		1631	1688
	4.20	Longueur chariot, talons de fourches inclus	l ₂	mm		481	538
	4.21	Largeur totale	b ₁	mm		726	726
	4.22	Dimensions des fourches	s/e/l	mm		76/156/1150 *)	76/156/1150 *)
	4.25	Largeur hors tout des fourches	b ₅	mm		550 *)	550 *)
	4.32	Garde au sol, centre de l'empattement	m ₂	mm		21	21
	4.33	Largeur d'allée pour palettes de 1000x1200 dans le sens de la largeur	A _{st}	mm		1842	1899
	4.34	Largeur d'allée pour palettes de 800x1200 dans le sens de la longueur	A _{st}	mm		1892	1949
	4.35	Rayon de braquage	W _B	mm		1420	1477
Données de performances	5.1	Vitesse de déplacement, avec/sans charge		km/h		6/6	6/6
	5.2	Vitesse de levée, avec/sans charge		m/s		0,04/0,05	0,04/0,05
	5.3	Vitesse d'abaissement, avec/sans charge		m/s		0,09/0,08	0,09/0,08
	5.8	Pente franchissable maxi, avec/sans charge		%		8/18 ¹⁾	8/18 ¹⁾
	5.10	Frein de service				Electromagnétique	Electromagnétique
Moteur électrique	6.1	Puissance nominale du moteur d'entraînement S2 60 min		kW		1,0	1,0
	6.2	Puissance nominale du moteur de levage à S3 15%		kW		1,0 ²⁾	1,0 ²⁾
	6.4	Tension de la batterie, capacité nominale K _s		V/Ah		24/150	24/225 *)
	6.5	Poids de la batterie		kg		158	214 *)
	6.6	Consommation électrique selon cycle VDI		kWh/h		0,25	—
Autres	8.1	Type de commande				0,25	—

¹⁾ Mesure effectuée selon les standards classiques

²⁾ S3 10%

*) D'autres alternatives sont possibles et donneront des valeurs différentes.

Les données se basent sur des configurations standards : petit compartiment batterie (LWE140) et compartiment batterie moyen (LWE160).

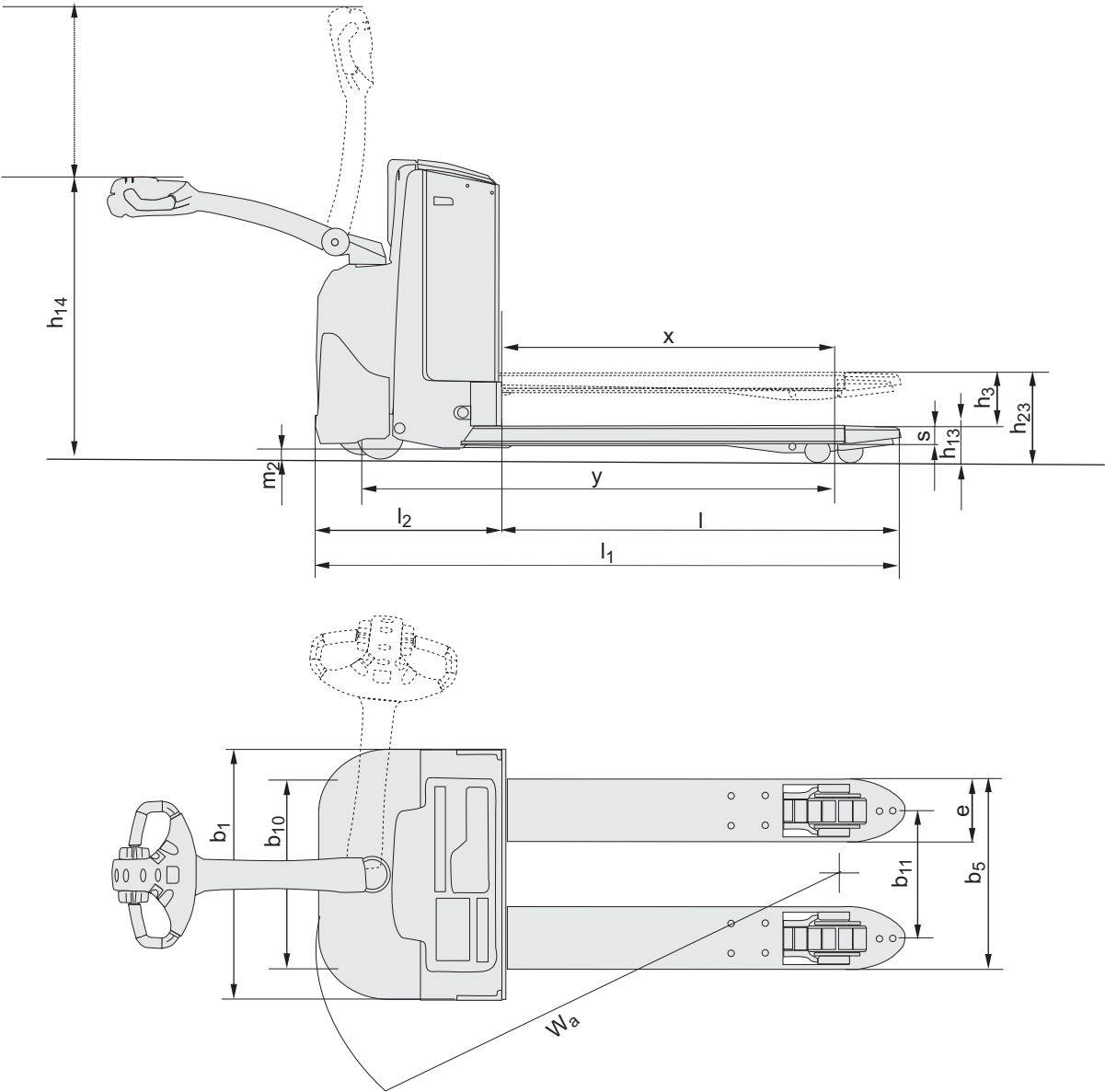
Les performances et dimensions du chariot sont des valeurs nominales obtenues dans des conditions de fonctionnement normales.

Les produits Toyota Material Handling Manufacturing Suède et les spécifications sont susceptibles de modifications sans avis préalable.

Dimensions selon compartiment batterie

BT levio

Dimensions		Compartiment batterie		LWE140	LWE160	
				Petit	Petit	Moyen
1.9	Empattement	y	mm	1260	1260	1317
4.19	Longueur totale	l_1	mm	1631	1631	1688
4.20	Long. chariot, talons de fourches inclus	l_2	mm	481	481	538
4.33	Largeur d'allée pour palettes de 1000x1200 dans le sens de la largeur	A_{st}	mm	1842	1842	1899
4.34	Largeur d'allée pour palettes de 800x1200 dans le sens de la longueur	A_{st}	mm	1892	1892	1949
4.35	Rayon de braquage	W_a	mm	1420	1420	1477
6.4	Tension de la batterie, capacité nominale K_5		V/Ah	24/150	24/150	24/225
6.5	Poids de la batterie, min.—max.		kg	120—165	120—165	180—220



Caractéristiques chariot :

- Système BT Powerdrive
- Système de liaison des roues stabilisatrices
- Click-2-creep (vitesse d'approche par double clics/timon vertical)
- Commandes par mini-leviers
- Réduction temporaire de la vitesse - bouton tortue (option)
- Système de freinage électronique
- Contrôle électronique de la vitesse
- Sécurité opérateur
- Compartiments de rangement
- Arrêt automatique
- Performances programmables
- Accès facile à la maintenance
- Chargeur intégré (option)
- Toyota I_site: système de gestion de flotte chariots (option)
- Huile hydraulique basse température



TP-Technical Publications, Sweden — 746891-180, version 3, 2017-10-25

TOYOTA ET BT SONT DES MARQUES DU GROUPE TOYOTA MATERIAL HANDLING EUROPE

TOYOTA

MATERIAL HANDLING